

Nome: _____

Nº de Aluno: _____ Curso: _____

Classificação: _____

Parte I	Pergunta	1	2	3	4	Total
	Cotação	1.5	1.5	1.5	1.5	6.0
	Class.					

Parte II	Pergunta	1a	1b	2	3	4	5a	5b	5c	5d	5e	5f	6a	6b	Total
	Cotação	2.0	1.0	1.0	1.0	1.5	0.5	1.0	1.0	0.5	0.5	1.5	1.5	1.0	14.0
	Class.														

PARTE I: Perguntas de escolha múltipla (6 valores)

Cada resposta correcta vale 1,5 valores e cada resposta incorrecta é penalizada em 0,5 valores.

A cotação mínima na primeira parte é de zero valores.

1. Sejam $\vec{u} = (1, 2, 0, k)$ e $\vec{v} = (3, -1, -1, -1)$. Os vectores \vec{u} e \vec{v} são ortogonais se:

- $k = 0$
 $k \in \mathbb{R}$
 $k = 1$
 Nenhuma das respostas anteriores está correcta.

2. Seja $f : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^+$ uma função contínua e diferenciável no seu domínio. Temos que $El_x \frac{2}{f(x)}$ é igual a:

- $-El_x f(x)$
 $El_x [f(x)]^2$
 $2El_x f(x)$
 Nenhuma das respostas anteriores está correcta.

3. O valor de $\lim_{x \rightarrow 1} \frac{x^3 - 3\beta x + 3\beta - 1}{(x - 1)^2}$ é:

- 0, para qualquer $\beta > 0$
 ∞ , se $\beta \neq 1$
 3, para qualquer $\beta \in \mathbb{R}$
 Nenhuma das respostas anteriores está correcta.

4. A função $f(x) = \sqrt{|x|} + \alpha$, com $\alpha \geq 0$,

- é uma função linear para qualquer $\alpha \geq 0$.
 é uma função linear apenas se $\alpha = 0$.
 não é uma função linear, qualquer que seja $\alpha \geq 0$.
 Nenhuma das respostas anteriores está correcta.

PARTE II: Perguntas de desenvolvimento (14 valores)

Justifique cuidadosamente todas as suas respostas.

1. Seja o sistema de equações:
$$\begin{cases} x + y + z = 1 \\ 2x + 5z = 1 \\ x - y + \alpha z = \beta \end{cases}, \text{ com } \alpha, \beta \in \mathbb{R}.$$

- (a) Indique os valores de α e β para os quais (i) o sistema não tem solução e (ii) o sistema tem uma equação redundante.

Matricialmente, o sistema escreve-se: $A\vec{x} = \vec{b}$, com $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 5 \\ 1 & -1 & \alpha \end{bmatrix}$
 $\vec{x} = \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix}$, $\vec{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ 1 \\ \beta \end{bmatrix}$ e $A_b = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 2 & 0 & 5 & | & 1 \\ 1 & -1 & \alpha & | & \beta \end{bmatrix}$.

Condensa-se A_b : $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 2 & 0 & 5 & | & 1 \\ 1 & -1 & \alpha & | & \beta \end{bmatrix} \xrightarrow{-2L_1 + L_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & -2 & 3 & | & -1 \\ 1 & -1 & \alpha & | & \beta \end{bmatrix} \xrightarrow{-L_2 + L_3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & -2 & 3 & | & -1 \\ 0 & 0 & \alpha - 4 & | & \beta \end{bmatrix}$

i) o sistema não tem solução para $\alpha = 4$ e $\beta \neq 0$ já que $r(A_b) > r(A)$.

ii) o sistema admite uma equação redundante para: $\alpha = 4$ e $\beta = 0$, já que $r(A) = r(A_b) = 2 < n = 3$ (sistema possível indeterminado com grau de liberdade 1).

- (b) Considere o caso $\alpha = 0$ e $\beta = 0$. Determine x através da regra de Cramer.

Fazendo $\alpha = \beta = 0$, o valor de x é dado por:

$$x = \frac{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 1 & 0 & 5 \\ 0 & -1 & 0 \end{vmatrix}}{|A|} = \frac{-(-1) \begin{vmatrix} 1 & 1 \\ 1 & 5 \end{vmatrix}}{\begin{vmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 2 & 0 & 5 \\ 1 & -1 & 0 \end{vmatrix}} = \frac{4}{8} = \frac{4}{8} = \frac{1}{2}$$

condensação (a linha anterior)

2. Sejam $\vec{u}, \vec{v} \in \mathbb{R}^n$. Demonstre que $\vec{u} \cdot \vec{v} = \vec{v} \cdot \vec{u}$.

Sejam $\vec{u} = (u_1, u_2, \dots, u_n)$, $\vec{v} = (v_1, v_2, \dots, v_n)$ com $u_i \in \mathbb{R}$ e $v_i \in \mathbb{R}$.

$$\begin{aligned} \vec{u} \cdot \vec{v} &= u_1 v_1 + u_2 v_2 + \dots + u_n v_n = \dots \\ &= v_1 u_1 + v_2 u_2 + \dots + v_n u_n = \dots \quad \left. \begin{array}{l} \text{em } \mathbb{R}, \text{ a multiplicação} \\ \text{é comutativa. } u_i v_i = v_i u_i \end{array} \right\} \\ &= (v_1, v_2, \dots, v_n) \cdot (u_1, u_2, \dots, u_n) \\ &= \vec{v} \cdot \vec{u} \end{aligned}$$

3. Sejam A, B, C, X matrizes quadradas de ordem n e I a matriz identidade de ordem n . Assumindo que C e $A - B$ são invertíveis, resolva em ordem a X a equação: $AXC = BXC + I$.

Por hipótese: $C \cdot C^{-1} = C^{-1} \cdot C = I$ e $(A-B)(A-B)^{-1} = (A-B)^{-1}(A-B) = I$

$$\begin{aligned} AXC = BXC + I &\Leftrightarrow AXC - BXC = I \\ &\Leftrightarrow (AX - BX)C = I \quad (\text{Factorização}) \\ &\Leftrightarrow (AX - BX) = C^{-1} \quad (\text{mult. à direita por } C^{-1}) \\ &\Leftrightarrow (A-B)X = C^{-1} \\ &\Leftrightarrow \boxed{X = (A-B)^{-1} \cdot C^{-1}} \end{aligned}$$

4. Considere a série $\sum_{n=0}^{+\infty} \left(\frac{3x+2}{3}\right)^n$. Discuta para que valores de x a série é convergente e, sempre que possível, calcule a sua soma.

Trata-se de uma série geométrica de 1º termo $a = 1$ e razão $r = \frac{3x+2}{3}$

A série é convergente se $|r| < 1$ ou seja se $-1 < \frac{3x+2}{3} < 1$

ou seja para $\boxed{-\frac{5}{3} < x < \frac{1}{3}}$ A sua soma S é:

$$S = \frac{a}{1-r} = \frac{1}{1 - \left(\frac{3x+2}{3}\right)} \quad \text{ou seja} \quad \boxed{S = \frac{3}{1-3x}}$$

A soma da série é $\boxed{S = \frac{3}{1-3x}, \forall x \in \left(-\frac{5}{3}, \frac{1}{3}\right)}$

5. Seja $g(x) = e^{(x^2+1)}$.

(a) Indique o domínio de g e discuta a sua continuidade.

$$D_g = \mathbb{R}$$

g é contínua em \mathbb{R} , $\forall x$ real, já que trata-se da composição de duas funções contínuas em \mathbb{R} : e^x e x^2+1 .

(b) Determine o(s) ponto(s) de estacionariedade de g .

O(s) ponto(s) de estacionariedade de g são soluções de $g'(x) = 0$.
 $\Leftrightarrow 2x \cdot e^{x^2+1} = 0 \Leftrightarrow x = 0$ já que $e^{x^2+1} > 0$.
 g admite um único ponto de estacionariedade $\boxed{c = 0}$.

(c) Determine o(s) ponto(s) de extremo de f através do estudo da sua segunda derivada.

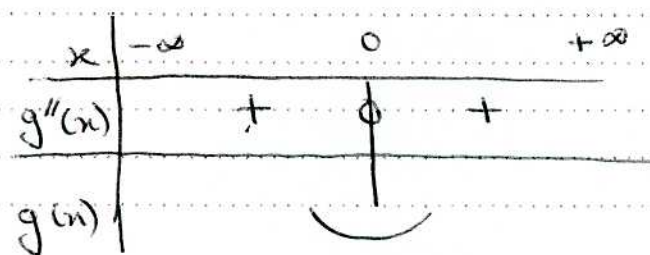
$$\text{Temos } g''(x) = 2e^{x^2+1} + 4x^2 \cdot e^{x^2+1} \Leftrightarrow g''(x) = 2e^{x^2+1}(1+2x^2)$$

ora $g''(0) = 2 > 0$. Pela Teorema de Classificação de pontos de estacionariedade através do estudo da 2ª derivada, $c = 0$ é um ponto de mínimo local.

(d) Estude a concavidade da função.

$g''(x) = 2e^{x^2+1}(1+2x^2)$ é estritamente positiva,

$\forall x \in \mathbb{R}$. Conclui-se que $g(x)$ é convexa em todo o seu domínio.



(e) Discuta se o, ou os, pontos de extremo obtidos anteriormente são globais.

g é uma função estritamente convexa (cf. alínea anterior) no seu domínio (\mathbb{R}). por outro lado $x=0$ é minimizante local (cf. alínea c).

conclui-se que $x=0$ é necessariamente minimizante global e $g(0) = e$ é mínimo global.

(f) Calcule $\int_0^1 xg(x) dx$.

$$\int_0^1 xg(x) dx = \int_0^1 x e^{x^2+1} dx = \frac{1}{2} \int_0^1 2x e^{x^2+1} dx = \frac{1}{2} \left[e^{x^2+1} \right]_0^1 = \frac{1}{2} (e^2 - e)$$

conclui-se que: $\int_0^1 xg(x) dx = \frac{1}{2} (e^2 - e)$

6. Sabendo que $\frac{d}{dx} (\arctan x) = \frac{1}{1+x^2}$

(a) Estime o valor de $\arctan(0,1)$.

Fazendo $f(x) = \arctan(x)$, a aproximação linear em torno de $x=0$ é dada por:

$$f(x) \approx f(0) + f'(0) \cdot x, \text{ com } f'(x) = \frac{1}{1+x^2} \text{ e } f(0) = 0.$$

Como $f(0) = \arctan(0) = 0$, conclui-se:

$$\arctan(x) \approx x \text{ e logo } \arctan(0,1) \approx 0,1$$

(b) Majore o erro da aproximação obtida na alínea anterior.

usando a fórmula de Taylor com resto de Lagrange, temos:

$$\begin{aligned} |R_2(0,1)| &= \left| \frac{g'''(c)}{2!} \cdot (0,1)^2 \right| \quad \text{com } c \in (0; 0,1) \\ &= 0,005 \cdot |g'''(c)| \\ &\leq 0,005 \times 0,2 = 0,001 \end{aligned}$$

conclui-se que a estimativa obtida tem um erro inferior a 10^{-3}

O espaço restante foi intencionalmente deixado em branco. Pode utilizá-lo caso necessite, assinalando claramente as perguntas a que responde.

$$\underline{CA} \quad g''(x) = \left(\frac{1}{1+x^2} \right)' = -\frac{2x}{(1+x^2)^2} \Rightarrow g'''(c) = \frac{-2c}{(1+c^2)^2}$$

$$\left| g'''(c) \right| = \left| \frac{-2c}{(1+c^2)^2} \right| \leq 0,2$$